

# CTC005-910

협동 로봇 · CTC

카탈로그 확인일: 2026-10-08



|           |                            |
|-----------|----------------------------|
| 축 수       | 6                          |
| 작업 반경     | 912 mm                     |
| 정격 가반하중   | 5 kg                       |
| 반복 위치 정밀도 | $\leq \pm 0.05 \text{ mm}$ |

## 추가 사양

|       |        |
|-------|--------|
| 로봇 중량 | 24 kg  |
| 소비 전력 | 0.6 kW |
| 보호 등급 | IP54   |

제조사 제품 페이지의 모델 이미지와 전체 파라미터를 정리한 자료입니다. 원본 표의 분류를 유지하고 항목명의 철자와 띄어쓰기를 정리했습니다. 이 사이트의 편집본이며 제조사가 발행한 사양서가 아닙니다.

전체 파라미터 표

|                                          |                                    |                                           |
|------------------------------------------|------------------------------------|-------------------------------------------|
| Collaborative arm parameters             |                                    |                                           |
| Function                                 |                                    | Polishing, material handling, 3C products |
| Maximum effective working radius (Reach) |                                    | 912 mm                                    |
| Rated payload                            |                                    | 5 kg                                      |
| Repeat positioning accuracy              |                                    | ≤ ±0.05 mm                                |
| Body weight                              |                                    | 24 kg                                     |
| Power consumption                        |                                    | 0.6 Kw                                    |
| Operating environment temperature        |                                    | 0~60 °C                                   |
| Operating environment humidity           |                                    | 0—90% (Non-condensing)                    |
| Mounting method                          |                                    | Any angle                                 |
| Protection class                         |                                    | IP54                                      |
| Degrees of freedom                       |                                    | 6                                         |
| Joint Motion Parameters                  |                                    |                                           |
| Axis No.                                 | Motion Range (Zero at Vertical Up) | Rated Speed                               |
| J1                                       | ±180°                              | 3000 rpm                                  |
| J2                                       | ±90°                               | 3000 rpm                                  |
| J3                                       | ±160°                              | 3000 rpm                                  |
| J4                                       | ±100°                              | 3000 rpm                                  |
| J5                                       | ±180°                              | 3000 rpm                                  |
| J6                                       | ±360°                              | 3000 rpm                                  |